

## Table of contents

- E8260 Moment-/Kraft-Sollwertbegrenzung aktiv

### E8260 Moment-/Kraft-Sollwertbegrenzung aktiv

Neben der dynamischen Drehmoment-/Kraftistwertbegrenzung durch das Motor- bzw. Verstärkertemperaturmodell gibt es spannungsabhängige (geschwindigkeitsabhängige) sowie parametrierbare Begrenzungen des Drehmoment-/Kraftsollwertes. Mindestens eine dieser Begrenzungen wurde erreicht.



Die Ursache der Begrenzung wird im "Drehmoment-/Kraftbegrenzung: Statuswort" (0x230C:01 / P-0-0445 / --) angezeigt.

Wird keine Begrenzung angezeigt, wirkt "Motor-Basisdaten: Spitzenstrom" (0x2010:08 / S-0-0109 / --) bzw. "Kenndaten Wechselrichter: Spitzenstrom" (0x2314:02 / S-0-0110 / --) als Grenzwert.



Die Warnung E8260 kann bei Bedarf deaktiviert werden ["Achskonfiguration: Wort" (0x2200:01 / P-0-0556 / --, Bit 4="1").

| Ursache                                                                                                                                                                                                                                                                                                   | Abhilfe                                                                                                                                                   |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p><b>"Geregelter Motorbetrieb" / " Closed-Loop-Betrieb"</b></p> <p>Das Beschleunigungsvermögen des Antriebs ist überschritten. Bei den Betriebsarten "Lageregelung" und "Geschwindigkeitsregelung" führt dies dazu, dass sich eine Lageabweichung (Schleppfehler) zwischen Soll- und Istwert aufbaut</p> | <p>Den vorgegebenen Beschleunigungsmaximalwert verringern, um es dem Antrieb zu ermöglichen, dem Lage- bzw. Geschwindigkeitssollwertverlauf zu folgen</p> |

| Ursache                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  | Abhilfe                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p><b>"Geregelter Motorbetrieb" / "Closed-Loop-Betrieb"</b></p> <p>Der Geschwindigkeitssollwert ist höher als die Maximalgeschwindigkeit des Antriebs. Der Antrieb begrenzt die Ausgangsgröße des Geschwindigkeitsreglers (Drehmomentsollwert), damit die Ausgangsspannung des Regelgeräts, abhängig von der Belastung, den Wert von "Motor-Spannungsregelung: Spannungssollwert 2" (0x211C:03 / P-0-0535 / --) bzw. von "Motor-Spannungsregelung: Spannungssollwert 1" (0x211C:04 / P-0-0536 / --) nicht übersteigt</p> | <p>Den maximalen Geschwindigkeitssollwert soweit verringern, dass beim Beschleunigen bzw. bei Maximalgeschwindigkeit die Werte von "Motor-Spannungsregelung: Spannungssollwert 2" (0x211C:03 / P-0-0535 / --) bzw. "Motor-Spannungsregelung: Spannungssollwert 1" (0x211C:04 / P-0-0536 / --) nicht erreicht werden.</p> <p>Falls möglich geregelte Versorgung (XVR) benutzen, bei ungeregelter Versorgung ggf. Versorgungsspannung erhöhen</p>                         |
| <p><b>"Geregelter Motorbetrieb" / "Closed-Loop-Betrieb"</b></p> <p>Fehlparametrierung der Drehmoment-/Kraft-Grenzwerte</p>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               | <p>Gegebenenfalls Drehmoment-/Kraft-Grenzwerte erhöhen:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ "Drehmoment-/Kraftbegrenzung: Grenzwert, positiv" (0x230C:04 / S-0-0082 / --)</li> <li>■ "Drehmoment-/Kraftbegrenzung: Grenzwert, negativ" (0x230C:05 / S-0-0083 / --)</li> <li>■ "Drehmoment-/Kraftbegrenzung: Grenzwert, bipolar" (0x230C:03 / S-0-0092 / --)</li> <li>■ "Drehmoment-/Kraftbegrenzung: Spitzen-Grenzwert" (0x230C:02 / P-0-0109 / --)</li> </ul> |

| Ursache                                                                                                                                                                                      | Abhilfe                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p><b>"Geregelter Motorbetrieb" / "Closed-Loop-Betrieb"</b></p> <p>Fehlparametrierung des Stromreglers bei Motoren ohne Geberdatenspeicher (z. B. Bausatz- oder Fremdmotoren)</p>            | <p>Der Stromregler ist ein typischer PI-Regler mit "Motor-Stromregelung: Proportionalverstärkung 1" (0x2102:05 / S-0-0106 / --) und "Motor-Stromregelung: Nachstellzeit 1" (0x2102:06 / S-0-0107 / --).</p> <p>p Stromreglerparametrierung überprüfen und ggf. nach Rücksprache mit dem Kundendienst korrigieren</p>                                                                             |
| <p><b>"Modellbasierte Stromregelung ohne Motorgeber (SVC)"</b></p> <p>Der erforderliche Stillstandsstrom des Asynchronmotors kann vom Regelgerät nicht dauerhaft geliefert werden</p>        | <p>Stillstandsstrom<br/>["Asynchronmotorregelung: Vormagnetisierungsfaktor" (0x2118:02 / P-0-0532 / --) × "Asynchronmotordaten: Magnetisierungsstrom" (0x2006:06 / P-0-4004 / --) reduzieren durch geringeren Wert von "Asynchronmotorregelung: Vormagnetisierungsfaktor" (0x2118:02 / P-0-0532 / --)</p> <p><b>- oder -</b></p> <p>Regelgerät mit höherem Dauerstrom (Typenstrom) einsetzen</p> |
| <p><b>"Open-Loop-Betrieb" / "U/f-gesteuerter Motorbetrieb"</b></p> <p>Das Beschleunigungsvermögen des gesteuerten Antriebs ist überschritten (zu steile Geschwindigkeits-Sollwert-Rampe)</p> | <p>Die maximale Geschwindigkeitsänderung, mit welcher der Antrieb den Sollwerten folgen kann, wird durch den Motor bestimmt. Daher ist ggf. eine Anpassung von "U/f-Steuerung: Statorfrequenz-Änderung, Maximalwert" (0x2100:09 / P-0-0569 / --) erforderlich</p>                                                                                                                                |

| Ursache                                                                                                                                                                                                                      | Abhilfe                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p><b>"Geregelter Motorbetrieb" / "Closed-Loop-Betrieb"</b></p> <p>Antrieb beschleunigt kaum, gar nicht oder in die falsche Richtung, weshalb der überlagerte Regelkreis den Sollwert bis zur Sollwertbegrenzung erhöht.</p> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Prüfen, ob eine oder mehrere Motorphasen nicht oder mit unzureichendem Kontakt angeschlossen sind und ggfs. Kontakt herstellen.</li> <li>■ Prüfen, ob zwei Motorphasen vertauscht angeschlossen sind und ggfs. Anschluss korrigieren.</li> <li>■ Prüfen, ob eine falsche Geberdrehrichtung wirkt und ggfs. Geberdrehrichtung korrigieren.</li> <li>■ Prüfen, ob ein "Kommutierungsoffset: Wirksamer Wert" (0x218A:05 / P-0-0521 / --) wirkt und ggfs. Kommutierungswinkeloffset korrigieren.</li> </ul> <p><b>Hinweis:</b> Mit Hilfe der Bewegungsrichtungs- und Geberplausibilitätsprüfung bei der Ausführung des Kommandos <b>C3700</b> kann sowohl die verdrahtete Drehfeldrichtung (U &gt; V &gt; W) als auch der Bewegungssinn des Gebers geprüft werden.</p> |

Siehe auch Automatische Einstellung der Motorregelung

► Attribute

Detaildiagnose

00420A01

00420A02